

Notice d'installation Opérateurs STARK 3 24V

avec armoire de commande City 2



SOMMAIRE

Notice de l'ensemble du kit

| Mise en garde | Page 2 |
|--------------------------------------|---------------|
| Caractéristiques techniques | Page 2 |
| Dimensions moteurs | Page 3 |
| Côtes d'implantation des opérateurs. | Page 4 |
| Installation type | Page 5 |
| Manoeuvres de secours | Page 6 |
| Réglage des butées mécaniques | Page 6 |
| Raccordements moteurs | Page 7,8 et 9 |

Notice CITY2

| Page 11 |
|-----------------|
| Page 12 à 13 |
| Page 14 |
| Page 15 |
| Page 16 |
| Pages 17 et 18. |
| Pages 19 à 22 |
| Page 23 |
| Page 24 |
| Page 25 |
| Page 26 |
| - - - |

CONSEILS IMPORTANTS

Le non respect de ces règles de sécurité peut provoquer de sérieux dommages corporels ou matériels.

- Lire attentivement ces avertissements.

- Cette motorisation a été conçue et testée pour offrir un niveau de sécurité élevé sous réserve que son installation et son fonctionnement respectent scrupuleusement les indications indiquées dans le présent manuel.

L'installation d'un automatisme pour portail requiert des compétences en matière d'électricité et de mécanique.

Celle-ci doit être réalisée exclusivement par un technicien qualifié en mesure de délivrer l'attestation de conformité pour l'installation (Directive 89/392 CEE, -IIA).

La structure et les fixations du portail doivent être en bon état.

Le portail doit être suffisamment rigide pour être automatisé.

Le portail doit obligatoirement être équipé de buttées mécaniques en fermeture et en ouverture.

Supprimer tous les verrous de porte et serrures pour n<mark>e pas endommage</mark>r le portail ou la motorisation.

Couper systématiquement l'alimentation de la motorisation avant toute intervention de réparation ou de raccordement.

L'installation électrique sur laquelle sera raccordé l'automatisme doit répondre aux normes en vigueur et être réalisée dans les règles de l'art.

L'installateur doit pourvo<mark>ir à l'installation d'un dispositif (ex: disjoncteur magn</mark>éto-thermique) qui assure la coupure omnipolaire de l'équipement du réseau d'alimentation.

Caractéristiques techniques

Vérin STARK 3 230V

| Longueur maxi du vantail | 3.m |
|--------------------------|----------|
| Poussée maxi | 2000N |
| Poids maxi du vantail | 600 kg |
| Alimentation | 24 V cc |
| Absorption maxi | 15A |
| Puissance maxi | 120 |
| Fréquence d'utilisation | 90% ED |
| Température de Fnt | 20/+60°c |
| Indice de protection | lp34 |
| Vitesse | Ó.024m/s |
| | |

Armoire de commande City2

| Alimentation | .230V / 50hz |
|---------------------------|--------------|
| Température de Fnt | 10/+60°C |
| Sorties moteur | .2 |
| Puissance maxi par moteur | .700w |
| Courant maxi sur 24V | .10W |
| | |

Récepteur embrochable Mr2

| Fréquence | 433Mhz |
|--------------------------------|------------|
| Capacité de la mémoire | 1008 codes |
| Gestion ouverture totale | relais 1 |
| Gestion ouverture partielle | relais 2 |
| Gestion STOP | relais 3 |
| Gestion contact programmable . | relais 4 |







| LONGUEUR DU CÂBLE | < 10 mètres | De 10 à 20 mètres | De 20 à 30 mètres |
|--------------------------------|--------------------------|--------------------------|--------------------------|
| Alimentation 230V | 3G x 1,5 mm ² | 3G x 1,5 mm ² | 3G x 2,5 mm ² |
| Alimentation moteur 24V | 2G x 1,5 mm ² | 2G x 1,5 mm ² | 2G x 2,5 mm ² |
| Alimentation moteur 230V | 4G x 1,5 mm ² | 4G x 1,5 mm ² | 4G x 2,5 mm ² |
| Photocellules (TX) | 2 x 0,5 mm ² | 2 x 0,5 mm ² | 2 x 0,5 mm ² |
| Photocellules (RX) | 4 x 0,5 mm ² | 4 x 0,5 mm ² | 4 x 0,5 mm ² |
| Sélecteur à clé | 2 x 0,5 mm ² | 2 x 0,5 mm ² | 2 x 0,5 mm ² |
| Barres palpeuses de sécurité | 2 x 0,5 mm ² | 2 x 0,5 mm ² | 2 x 0,5 mm ² |
| Feu | 2 x 1,5 mm ² | 2 x 1,5 mm ² | 2 x 1,5 mm ² |
| Antenne (intégrée dans le feu) | RG174 | RG174 | RG174 |

Manoeuvre de secours (débrayage des opérateurs)

En cas de coupure de courant, le portail peut être débloqué en agissant sur le moteur. Pour débrayer le moteur, il suffit d'ouvrir la trappe de déverrouillage à l'aide des clés fournies. Pour verrouiller de nouveau le motoréducteur, fermer la trappe de débrayage en position initiale puis pousser légèrement le vantail jusqu'au verrouillage.





Réglage des contacts fin de course



Les fins de courses sont prévues pour arrêter le portail à l'endroit souhaité, en évitant les chocs.

- * Débrayer le moteur-réducteur
- * Desserrer la vis du fin de courses mécanique (B)
- * Ouvrir entièrement le portail dans la position souhaitée
- * Serrer la vis en butée
- * Desserrer la vis du fin de course (D)
- * Fermer le portail
- * Serrer la vis en butée

Raccordement des moteurs sur l'armoire de commande



Tout raccordement doit se faire hors tension.





Bornier débrochable





- 1. Dévisser la vis A et extraire le connecteur du moteur.
- 2. Retirer le joint B puis ouvrir le connecteur en faisant levier avec un tournevis dans l'encoche C.
- 3. Brancher les bornes 1,2 du connecteur aux bornes des entrée moteur de l'armoire.
- 4. Remettre le joint B, connecter le connecteur au vérin, et visser la vis A.



Brancher impérativement le câble de terre selon les normes en vigueur.

Ne pas utiliser du câble de diamètre supérieur à 10 mm.

En cas de détérioration du câble d'alimentation du moteur, le remplacement doit être fait par du personnel qualifié.







Notice de mise en service Armoire de commande

CITY 2+



SOMMAIRE

| Page 10 |
|---------------|
| Page 11 à 12 |
| Page 13 |
| Page 14 |
| Page 15 |
| Pages 16et 17 |
| Pages 18 à 21 |
| Page 21 |
| Page 22 |
| Page 23 |
| Page 24 |
| Page 25 |
| |

| City 2+ | | | | | |
|--|---|--|--|--|--|
| Caractéristiques techniques | | | | | |
| | Alimentation | 230 Vac - 50Hz | | | |
| e | Tension alimentation moteur | 24V CC | | | |
| et the second | Charge totale max | 250 W | | | |
| | Charge maxi par moteur | 150 W | | | |
| | Charge maxi sur sortie 24 V | 15 W | | | |
| | Cycle de travail | 40% | | | |
| a manufacture of the second seco | Indice de protection | IP 55 | | | |
| 0 | Température de fonctionnement | -20 à +60 °C | | | |
| | Dimensions du coffret | 295 x 230 x 100 mm | | | |
| | Vue générale | | | | |
| Afficheur LCD pour visualisation des entrées et des paramèt de programmation | s res LED de surcharge ou de court circuit sur circuit 24V | Prises pour raccordement batterie ou kit écologic sur modéle BC | | | |

NOTE : La protection du circuit 24V est assurée par un fusible électronique à réarmement automatique. En cas de surcharge, la led OVERLOAD s'allume et le circuit 24V est coupé.

Quelques minutes après la disparition du défaut, la led OVERLOAD s'éteint, la platine est de nouveau prête à fonctionner.

*Utilisé exclusivement les systèmes à batterie V2

Insertion du récepteur embrochable MR 1



Embrocher le récepteur MR1 ou MR1R de la manière ci-contre



<u>ATTENTION</u> IL EST IMPERATIF DE COUPER L'ALIMENTATION DE LA PLATINE AVANT D'EMBROCHER OU DE DEBROCHER LE RECEPTEUR.





 $\oslash \oslash$

CÂBLE COAXIAI



13

Doc 19.1.a indice 383

BED

Affichage du panneau de controle

A la mise sous tension, la city2 vérifie le fonctionnement correct de l'afficheur en allumant tous les segments pendant 1,5 sec (8.8.8.8). Ensuite, l'armoire de commande affiche la version du programme pendant 1,5 secondes (par exemple *Pr 1.0*) A la fin de l'initialisation de la carte, le panneau de contrôle s'affiche.



Ce panneau de contrôle signale l'état physique des contacts reliés au bornier et des touches de programmation.

Si le segment vertical haut est allumé, cela signifie que le contact correspondant est fermé.

Si le segment vertical bas est allumé, cella signifie que le contact est ouvert.

(Pour les fins de course, les 2 segments de droite représentent la position des deux vantaux (ex: segment N°1 en haut= vantail 1 ouvert etc...)

Sécurités contrôlées par radio WES-ADI

- Si aucun segment allumé = dispositif non activé
- Si le segment vertical haut est allumé = alarme photocellule activée
- Si le segment vertical bas est allumé = alarme palpeur actif
- Si les 2 segment clignotent = alarme stop activée

Les contacts de sécurités peuvent être désactivés dans la programmation en mettant la valeur des paramètres concernés sur "**no**". Dans ce cas, il n'est pas nécessaire de ponter les contacts de sécurités sur l'armoire. Le segment de l'afficheur correspondant reste cependant vers le bas.

Les flèches à droite de l'afficheur indiquent l'état du portail:

La flèche du haut s'allume quand le portail est en cours d'ouverture. Si elle clignote cela signifie que l'ouverture a été causée par l'intervention d'une sécurité (barre palpeuse ou détection d'obstacle).

La flèche du milieu s'allume quand le portail est en état de repos. Elle clignote pendant le temps avant fermeture automatique.

La flèche du bas s'allume quand le portail est en cours de fermeture. Si elle clignote cela signifie que la fermeture a été causée par l'intervention d'une sécurité (barre palpeuse ou détection d'obstacle).

BED

Utilisation des boutons DOWN MENU ET UP pour la programmation

La programmation des fonctions et des temporisations de l'armoire City2+ est exécutée depuis un menu de configuration en utilisant les 3 boutons DOWN, MENU et UP situés au dessous de l'afficheur.

ATTENTION: En dehors du menu de configuration, la touche UP active une commande START et la touche DOWN une commande START.P.

Pour entrer en mode programmation, appuyer et maintenir le bouton MENU jusqu'à ce que l'afficheur indique -PrG..

En maintenant appuyée la touche MENU, les 4 menus principaux suivants défilent à l'écran:

- -PrG MENU PROGRAMMATION DE L'ARMOIRE DE COMMANDE
- -Cnt MENU AFFICHAGE DES COMPTEURS
- -APP MENU AUTO APPRENTISSAGE DES TEMPS DE FONCTIONNEMENT ET DES FORCES
- -dEF MENU REMISE A ZERO DES PARAMETRES

Pour entrer dans un des quatres menus principaux, relâcher le bouton MENU lorsque le menu concerné est visualisé à l'écran



BED

Configuration rapide

Ce paragraphe illustre une procédure rapide pour configurer l'armoire de commande et la mettre immédiatement en service.

- L'armoire de commande City2+ est livrée avec des paramètres par défaut pour un portail battant 2 vantaux.

- Le temps de fonctionnement des moteurs est réglé à 22 secondes en ouverture (t.AP1 et t.AP2), et 23 secondes en fermeture (t.Ch1 et t.Ch2).

- Le temps de décallage des vantaux est réglé à 1 seconde en ouverture (r.AP) et 3 secondes en fermeture (r.Ch)

- Le rallentissement est désactivé (t.rAL=0).

- La détection d'obstacle est désactivée sur les 2 moteurs (SEn1 et SEn2).

- Les puissances moteurs sont réglées à 100% (Pot1 et Pot2)

- Les entrées FIN DE COURSE ou ENCODEUR sont désactivées (FC.En et EnCo)

- Seule l'entrée sécurité cellule 2 (FOT.2) est activée.

Mise en service rapide

1. Si l'installation ne comporte qu'un seul moteur, régler uniquement le paramètre t.AP2 sur 0 (temps d'ouverture M2).

2. Si besoin, configurer les paramètres StoP, Fot1, CoS1, CoS2 pour activer les entrées de sécurités utilisées.

3. Si l'entrée Foto 2 n'est pas utilisée, régler le paramètre Fot2 sur no.

4. Si des fins de course sont reliés à l'armoire de commande, régler le paramètre FC.En sur Si.

5. Si des encodeurs sont reliés à l'armoire de commande, régler le paramètre EnCo sur Si.

6. Régler les temps de fonctionnement du ou des moteurs en ouverture (t.AP1, t.AP2) et en fermeture (t.Ch1 et t.Ch2)

7. Positionner manuellement le ou les vantaux en position fermée et verrouiller les moteurs.

8. Donner une commande d'ouverture en appuyant sur le bouton UP (si le ou les moteurs partent en fermeture, inverser les deux fils d'alimentation du ou des moteurs)

9. Une fois les 2 vantaux ouverts, appuyer de nouveau sur le bouton UP pour lancer une fermeture.

10. Ajuster les temps d'ouverture et de fermeture des deux vantaux de manière à ce que l'arrivée sur les butées d'ouverture et de fermeture se fasse en petite vitesse.

| Paramètres correspondant: | t.Ap1 = Temps d'ouverture du moteur 1 |
|---------------------------|--|
| | t.Ap2 = Temps d'ouverture du moteur 2 |
| | t.Ch1 = Temps de fermeture du moteur 1 |
| | t.Ch2 = Temps de fermeture du moteur 2 |

Si le décallage entre les vantaux est insufisant en ouverture, augmenter la valeur du paramètre r.Ap.

Si le décallage entre les vantaux est insufisant en fermeture, augmenter la valeur du paramètre r.Ch.

11. Si nécessaire, ajuster la sensibilité de la détection d'obstacle en réglant la valeur du paramètre **SEn1** pour le moteur 1 et le paramètre **SEn2** pour le moteur 2.



ATTENTION : Effectuer les modification de programmation portail fermé ou fermer manuellement le portail avant de lancer une commande.

Fonctions paramétrables 1/2

Doc 19.1.a indice 383

L

| | | | • | BED | |
|----|-----------|---------------|---|------------------------|-------|
| N° | FONCTIONS | DONNÉES | DESCRIPTION | Valeurs par défauts | Choix |
| 1 | En.SA | no/Si | Fonction ENERGY SAVING | | |
| 2 | t.AP1 * | 0.0" ÷ 5.0' | Temps d'ouverture moteur 1 | 22.5" | |
| 3 | t.AP2 * | 0.0" ÷ 5.0' | | 22.5 | |
| 4 | t ΔPP | 0.0" ÷ 1.0' | | 22.5 | |
| | 4.064.* | 0.0" + 0.0 | lemps d'ouverture partielle moteur 1 | 6.0" | |
| 5 | t.Cn1 " | 0.0" ÷ 2.0" | Temps de fermeture moteur 1 | 23.5" | |
| 6 | t.Ch2 * | 0.0" ÷ 2.0' | Temps de fermeture moteur 2 | 23.5" | |
| 7 | t.ChP | 0.0" ÷ 1.0' | Temps de fermeture partielle moteur 1 | 7.0" | |
| 8 | t,C2P* | 0.5" ÷ 2.0' | Temps de fermeture moteur2 en fin de ferm du moteur1 | 2 | |
| 9 | r.AP | 0.0"÷ 1.0' | Temps de retard du moteur 2 à l'ouverture | 1.0" | |
| 10 | r.Ch | 0.0" ÷ 1.0' | Temps de retard du moteur 1 à la fermeture | 3.0" | |
| 11 | t.Ser * | 0.5" ÷ 1.0" | Temps de fonctionnement total de la serrure électrique | 2.0" | |
| | | no | - La serrure n'est pas excitée (= 0") | _,- | |
| 12 | Ser.S | Si/no | Fonction diminution du bruit de la serrure | Si | |
| 13 | t.ASE * | 0.0" ÷ 1.0' | Temps de fonctionnement serrure avant le départ du moteur | 1.0" | |
| 14 | t.inv * | 0.5" ÷ 1.0" | Temps de coup de bélier | no | |
| | | no | - Coup de bélier désactivé (=0") | | |
| 15 | t.PrE | 0.5" ÷ 1.0' | Temps de Préavis du feu orange | 1.0" | |
| 16 | Pot1 | 100 30 ÷ 100% | - Préavis désactivé (= 0") | 100 | |
| 17 | Pot2 | 30 ÷ 100 % | Puissance moteur 1 Puissance moteur 2 | 100 | |
| 18 | Po.r1 | 30 ÷ 100% | Puissance moteur 1 pendant le ralentissement | 50 | |
| 19 | Po.r2 | 30 ÷ 100% | Puissance moteur 2 pendant le ralentissement | 50 | |
| 20 | P.bAt | Si/no | Puissance maxi des moteurs quand fonctionnement sur batterie | Si | |
| 21 | SPUn * | no/Si | Démarrage rapide | Si | |
| 22 | rAM | 0 ÷ 6 | Rampe de démarrage (accélération) | 4 | |
| | | no | Rampe de démarrage désactivée | | |
| 23 | SEn1 | 0.0A à 14A | Sensibilité de la détection d'obstacle pour le moteur 1 | 0.0A | |
| 24 | SEn2 | 0.0A à 14A | Sensibilité de la détection d'obstacle pour le moteur 2 | 0.0A | |
| 25 | rAAP * | 0÷100% | Ralentissement ouverture | 25 | |
| 26 | rACh | 0÷100% | Ralentissement fermeture | 25 | |
| 27 | t.CVE * | 0.0" ÷ 3.0" | Durée fermeture rapide après ralentissement en fermeture | 0.0" | |
| 28 | St.AP | 20 | Commande "START" pendant l'ouverture | PAUS | |
| | | ChiU | - La commande START est mactive (interdit si pas fermeture auto) | | |
| | | PAUS | - La commande START arrête le portail | | |
| 29 | St.Ch | | Commande "START" pendant la fermeture | StoP | |
| | | Stop | - La commande START arrête le portail | | |
| | | APEr | - La commande START provoque la réouverture | | |
| 30 | St.PA | | Commande pendant la pause (portail non fermé) | ChiU | |
| | | no | - La commande START est inactive (interdit si pas fermeture auto) | | |
| 04 | 0040 | ChiU | - La commande START provoque la fermeture du portail | DALLO | |
| 31 | SPAP | no | Commande ouverture piéton pendant l'ouverture piéton | PAUS | |
| | | Chil | - La continianue START F. esti mactive | | |
| | | PAUS | - Le portail entre en pause | | |
| 32 | Ch.AU * | | Fermeture automatique | no | |
| | | no | - Désactivé FONCTIONNEMENT SEMI AUTO | | 47 |
| | | 0.5"÷ 20.0' | -Une fois ouvert le portail se referme après le temps préréglé | | 17 |

| Fonctions paramétrables 2/2 | | | | | Doc indic BED | 19.1.a æ 383 |
|-----------------------------|------------|-------------|--|-------|---------------------|-----------------|
| 33 | Ch.tr | | En mode auto, temps de pause écourté si passage devant cellule | i | | |
| | | no | - Fermeture après temps de pause Ch.Au | no | | |
| | | 0.5"÷ 20.0' | - après passage devant cellule, fermeture après la durée réglée ici | 1 | | |
| 34 | PA.tr* | | En mode auto, Fermeture immédiate après le passage devant cellule | 1 | | - |
| | | no | - Fermeture après le passage désactivée | no | | 1 |
| | | si | -suite passage devant cellule, refermeture après la durée réglée en Ch.tr | ł | | |
| 35 | LUCi | 1 | Fonctionnement du contact sec éclairage de zone (B1-B2) | CiC | ;L | |
| | | t.LUC | - Temps de fonctionnement du contact suite à une commande | 1 | | |
| | | no | - Contact désactivé | | | |
| | | CiCL | - Contact activé pendant le cycle + tempo t.LUC | 1 | | i . |
| 36 | AUS | 1 | Commande du contact sec B1-B2 par émetteur (canal 4) | Мо | n | 1 |
| | | ТІМ | - Temps de fonctionnement temporisé (0" à 20') | i. | | |
| | | BiSt | - Fonctionnement marche arrêt (Bistable) | 1 | | 1 |
| | | Mon | - Fonctionnement monostable | ł | | |
| 37 | SPiA | 1 | Fonctionnement de la sortie feu orange 24V (Z1-Z2) | no | | |
| | | no | - sortie désactivée | 1 | | i . |
| | | FLSh | - sortie clignotante (fréquence fixe 4Hz) | 1 | | |
| | | W.L. | - sortie lampe témoin (clignotement lent en ouv., rapide en ferm. Et fixe portail ouvert) | 1 | | |
| 38 | LP.PA | no/si | Clignotant actif lorsque le portail est ouvert (bornes B1-B2 et Z1-Z2) | no | | ! |
| 39 | Strt * | 1 | Mode de Fonctionnement des entrées de commande | StA | 'n | |
| | | StAn | - Fonctionnement standard | i. | | |
| | | AP.CH | - Commandes d'ouverture et fermeture séparées | 1 | | |
| | | PrES | - Fonctionnement homme présent (pression maintenue) | į – | | |
| | | orol | - Fonctionnement avec Horloge (maintient porte ouverte) | 1 | | i . |
| 40 | StoP | | Fonctionnement de l'entrée STOP | no | | : |
| | | no | - L'entrée STOP est désactivée | | | |
| | | invE | - La commande STOP arrête le portail: le START suivant | i - | | - |
| | | 1 | le portail part en sens inverse. | ł | | |
| | | ProS | - La commande STOP arrête le portail: le START suivant | į. | | - |
| | | | le portail continue dans le sens initial. | ÷ | | 1 |
| 41 | Fot 1 * | 1 | Fonctionnement entrée photocellule 1 | no | | |
| | | APCh | - active en ouverture ou fermeture | | | |
| | | no | - Désactivé | 1 - I | | |
| 42 | Fot 2 * | | Fonctionnement entrée photocellule 2 | CF | Ch | 1 |
| | | CFCh | - Fonctionne photocellule active en fermeture et avec portail arrêté | 1 | | |
| | | no | - Désactivé | i - | | ! |
| | | Ch | - Fonctionne photocellule active uniquement en fermeture | 1 | | |
| 43 | Ft.tE * | no/si | Autotest des cellules | no | | |
| 44 | CoS1 * | | Entrée barre palpeuse 1 (barre palpeuse fixe) | no | | |
| | | no | - entrée désactivée | | | : |
| | | AP | - entrée active pendant l'ouverture | | | |
| | | APCh | - entrée active en ouverture et fermeture | | | 1 |
| 45 | CoS2 * | | Entrée barre palpeuse 2 (barre palpeuse mobile) | no | | |
| | | no | - entrée désactivée | | | |
| | | Ch | - entrée active nendant la fermeture | | | |
| | | | | | | |
| 46 | CotE | Ar.on | | Ino | | 1 |
| | OUNE | | , Autotest des parles parleuses | | | 1 |
| | - | Foto | - Autotest har countire d'alimentation pour barre nalheuse avec ampli | i | | 1 |
| | | | - Autotest pair coupure o annicitation pour paire paipeuse avec ampli - Autotest pour barras palpeuses résistives (8 2kobm) | i. | | 1 |
| 47 | FC En * | | Entráce contacte do fine do course (voiro Page 20) | no | | |
| 47 | EnCo | no/si | Entrées Contacts de lins de course (voire Page 20) | no | | |
| 49 | i.Adi | no/si | Activation dispositif ADI | no | | |
| 50 | ASM * | 0 ÷ 3" | Temps de fonctionnement supplémentaire après inversion | no | | |
| 51 | FinE * | | Fin de la programmation / VALIDATION | no | | |
| | | no | - retour en programmation | 1 | | |
| | | Si | - sortie du menu de programmation et mémorisation des paramètres modifiés | 1 | | : 18 |

Détail des fonctions programmables

1 En.SA fonction économie d'énergie.

En cas d'utilisation de batteries de secours ou de panneaux solaires, activer cette fonction (la régler sur "SI".)

Cette fonction est utile pour réduire la consommation en veille de l'automatisme.

Si la fonction est activée, la centrale entrera en mode ECONOMIE D'ENERGIE dans les conditions suivantes: - 30 secondes après la fin d'un cycle de travail

- 30 secondes après la fin d'un cycle d ouverture(si la fermeture auto n'est pas activée)

- 30 secondes après la sortie du menu de programmation

En mode ECONOMIE D'ENERGIE, l'alimentation des accessoires, de l'affichage, des voyants clignotants est désactivée.

Le mode ECONOMIE D'ENERGIE est quittée lorsque

- Un cycle de travail est lancé

- Si une des touches de l'armoire de commande est pressée

ATTENTION: Pendant le fonctionnement sur batteries, si le niveau de charge est trop faible pour activer l'automatisme, l'afficheur indique Err0, et la fonction ECONOMIE D'ENERGIE s'active automatiquement en attendant que l'alimentation électrique soit rétablie.

2, 3, 5 et 6 Programmation des temps de fonctionnement des moteurs

Temporisations réglables de 0 à 120 secondes.

<u>t</u>.AP1 => Temps d'ouverture du moteur 1

t.AP2 => Temps d'ouverture du moteur 2

t.Ch1 => Temps de fermeture du moteur 1

t.Ch2 => Temps de fermeture du moteur 2

8 <u>t.C2P</u> : Temps de fermeture du moteur 2 pendant la fermeture piéton

Lorsque les moteurs sont réversibles, il se peut que pendant l'ouverture partielle (ouverture du vantail N°1) le vantail 2 soit poussé par le vent et se retrouve ouvert au moment où le vantail 1 se referme.

Pour éviter cela, la fonction t.C2P permet d'alimenter le moteur 2 en fermeture à faible puissance pendant la fin de la phase de fermeture du moteur 1 (pendant le temps réglé en t.C2P).

11 <u>t.SEr:</u>

Temps total d'alimentation de la serrure (voir figure ci-dessous)

13 <u>t.ASE:</u>

Temps écoulé entre l'enclenchement de la serrure et le démarrage des moteurs.(voir figure ci-dessous)



14 <u>t.inv:</u> Temps de coup de bélier

Afin d'éviter que le portail exerce une pression sur le pêne de la serrure électrique au moment de son déblocage, il est possible d'alimenter les moteurs en fermeture pendant une durée réglable de 0 à 3 secondes avant le départ en ouverture.

21 <u>SPUn:</u> Démarrage pleine puissance

Fonction qui permet le démarrage des moteurs à 100 % de puissance pendant les 2 premières secondes. La puissance revient ensuite au réglage de couple : POT1 et POT2.

BED

Détail des fonctions programmables

22 <u>rAM:</u> Rampe d'accélération au démarrage

Au début du mouvement, la puissance des moteurs est augmentée graduellement, jusqu'à atteindre la valeur introduite en Pot1 et Pot2 ou 100% si le démarrage pleine puissance est activé. Plus haute est la valeur introduite, plus longue est la durée de la rampe d'accélération.

23-24 <u>SEn1 SEn2:</u> Détection d'obstacle sur le moteur 1 et 2

Ces menu permettent le réglage de la sensibilité du capteur d'obstacle pour les moteurs 1 et 2. Quand le courant absorbé par le moteur dépasse la valeur introduite, l'armoire de commande inverse le mouvement pendant 2 secondes.

Si la valeur est réglée à 0.0A, la fonction est désactivée.

Si le ralentissement est désactivé et que l'installation ne comprend pas de fin de course (rAL et FCEn sur no), Lors d'une détection d'obstable le mouvement en cours est interrompu, mais l'armoire de commande n'inverse pas le mouvement.

25-26 <u>rAAP rACH:</u> Ralentissement en ouverture (rAAP) et en fermeture (rACH)

Ces menu permettent de régler le pourcentage de la course effectué à vitesse réduite en fin de cycle.

ATTENTION : si t.APP est inférieur à t.AP1 pendant le cycle piéton on n'aura pas de ralentissement en ouverture piéton.

27 <u>t.CVE:</u> Temps de fermeture rapide après ralentissement en fermeture (pour enclenchement gâche) Lorsque le ralentissement est activé en fin de fermeture, il est possible que la vitesse du portail ne soit pas suffisante pour enclencher la serrure électrique. Pour cette raison, après la phase de ralentissement, il est possible de fermer le portail à pleine puissance pour un temps réglable de 0 à 2 secondes.

ATTENTION: en cas de coupure de l'alimentation moteur par des contacts fins de courses, désactiver cette fonction.

32 <u>Ch.AU:</u> Fermeture automatique

- No : pas de refermeture automatique (mode semi-automatique)

- t. PAU : refermeture automatique.
- Appuyer encore une fois sur MENU afin de régler la valeur du temps de pause avant fermeture (de 0s à 20 min)
- 33 <u>Ch.tr:</u> En mode automatique, temps de pause après passage devant cellule
 - No : Fonction inactive
 - 0,5 à 20" : En cours de cycle, après un passage devant les cellules, le portail se refermera après le temps réglé ici.

34 <u>PA.tr:</u> En mode automatique, fermeture immédiate après passage devant cellule

- No : fonction inactive
- Si un véhicule passe devant les cellules, alors que le portail est en cours d'ouverture une fois la ou les cellules libérées, le portail arrête de s'ouvrir puis se referme après le temps de pause réglé en Ch.tr.

39 <u>Strt:</u> Mode de fonctionnement des entrées de commande

- StAn : fonctionnement standard, l'entrée Start provoque l'ouverture ou la fermeture totale et l'entrée Start.P provoque l'ouverture ou la fermeture partielle (piéton), suivant la configuration des menus relatifs.
- AP.CH : L'entrée START provoque uniquement l'ouverture et l'entrée START.P provoque uniquement la fermeture.
- PrES:Fonctionnement en pression maintenue (homme-mort)
 Le maintien de la commande START provoque l'ouverture forcée
 Le maintien de la commande START.P provoque la fermeture forcée
- oroL: Fonctionnement avec contact horloge.
 Afin de maintenir le portail ouvert à certaines heures de la journée, activer la refermeture automatique et raccorder le contact d'une horloge programmable sur l'entrée START ou START.P

Détail des fonctions programmables

41 <u>Fot1:</u>

Fonctionnement de l'entrée photocellule 1 (cellule intérieure)

- No : désactivée
- APCh : L'entrée cellule 1 provoque l'arrêt du mouvement du portail (aussi bien en ouverture qu'en fermeture) Une fois le faisceau libéré, le portail partira en ouverture.

42 Fot2: Fonctionnement de l'entrée photocellule 2 (cellule extérieure)

- No : désactivée
- CFCh : L'entrée cellule 2 provoque l'inversion de sens pendant la fermeture et empêche la commande d'ouverture lorsque le portail est à l'arrêt.
- Ch : L'entrée cellule 2 est active uniquement en fermeture et provoque l'inversion de sens.

43 <u>Ft.te:</u> Autotest des cellules de sécurité

- No : Pas d'autotest
- Si : Au départ de chaque cycle, la city 2+ coupe l'alimentation des cellules émettrices et vérifie que le contact des cellules réceptrices s'ouvrent. Si à ce moment là, un contact d'une cellule reste fermé, la city2+ arrête le cycle, l'afficheur indique "Err 3" et le feu orange s'allume pendant 5 secondes. (NOTA: Seules les entrées cellule programmées sont testées.)

44 <u>Cos.1:</u> Entrée barre palpeuse N°1 (inversion 3 sec pendant l'ouverture - Stop pendant la fermeture) - No : l'entrée CoS1 est désactivée

- Si : l'entré barre **CoS1** est active en ouverture et en fermeture.

En cas d'activation pendant l'ouverture, le portail partira en fermeture pendant 3 secondes puis le cycle sera arrété. Son intervention pendant la fermeture provoque l'arrêt du cycle.

La commande suivant un arrêt provoqué par une détection d'obstacle ou par une barre palpeuse, provoque le départ du portail dans le sens initial ou dans le sens inverse suivant le paramètre programmé dans la fonction STOP. Si la fonction STOP est désactivée, la commande provoque le départ dans le sens initial.

45 <u>Cos.2:</u> Entrée barre palpeuse N°2 (inversion 3 sec pendant la fermeture - Stop pendant l'ouverture) - No : l'entrée CoS2 est désactivée

- Si : l'entré barre CoS2 est active en ouverture et en fermeture.
 - En cas d'activation pendant la fermeture, le portail partira en ouverture pendant 3 secondes puis le cycle sera arrété. Son intervention pendant la l'ouverture provoque l'arrêt du cycle.

La commande suivant un arrêt provoqué par une détection d'obstacle ou par une barre palpeuse, provoque le départ du portail dans le sens initial ou dans le sens inverse suivant le paramètre programmé dans la fonction STOP. Si la fonction STOP est désactivée, la commande provoque le départ dans le sens initial.

46 <u>Co.tE:</u> Autotest des barres palpeuses

- No : Autotest des barres palpeuses désactivé

- Foto : Autotest activé pour des barres palpeuses à cellules (alimenter l'interface de barre palpeuse sur les bornes K7-K8).
- rESi Autotest activé pour des barres palpeuses résistives 8.2Kohm.
 En cas d'activation pendant la fermeture, le portail partira en ouverture pendant 3 secondes puis le cycle sera arrété. Son intervention pendant la l'ouverture provoque l'arrêt du cycle.

En cas de défaut autotest, la **city2+** arrête le cycle en cours, l'afficheur indique "**Err 5**" et le feu orange s'allume pendant 5 secondes.

(NOTA: Seules les entrées barres palpeuses programmées sont testées.)

47 <u>FC.En:</u> Activation des Entrées fins de course

La centrale CITY2+ permet la gestion de 2 type de fin de course . Fin de course mécanique (contact NF) raccorder sur la carte qui sont activés par le mouvement des vantaux et qui indique à la centrale que chaque battant à atteint sa position d' ouverture ou fermeture.ET fin de course en série sur phase moteur.

- No : Les entrées fin de course ne sont pas prises en compte

- L.SW :Fin de course mécanique raccorder sur la city2+

- Cor.O : Fin de course en série sur les phases moteurs

Détail des fonctions programmables

48 <u>Enco:</u> Activation des entrées encodeur (pour encodeur V2)

L'armoire CITY2+ permet le raccordement d'encodeurs qui indiquent à la centrale, la position des vantaux.

- No : la gestion des encodeurs est désactivée
- Si : la gestion des encodeurs est activée

Les fins de courses ou les encodeurs se raccordent sur les mêmes bornes. Il n'est donc pas possible d'utiliser les deux systèmes simultanément.

Alimenter les encodeurs avec les bornes **K5** et **K6** Relier les sorties de l'encodeur du moteur 1 sur les bornes **K3** et **K4** Relier les sorties de l'encodeur du moteur 2 sur les bornes **K1** et **K2**.

Vérification du sens de rotation des encodeurs :

- 1. Désactiver la gestion des encodeurs (**Enco=No** réglage usine)
- 2. Programmer un temps de décallage à l'ouverture suffisant (r.AP= 4)
- 3. Sortir de programmation et donner une commande d'ouverture.

Si au démarrage du moteur 1, l'affichage indique **Err7**, inverser les fils reliés aux bornes **K3** et **K4** Si au démarrage du moteur 2, l'affichage indique **Err7**, inverser les fils reliés aux bornes **K1** et **K2**

49 <u>i.Adi</u> Activation dispositif ADI

- No : interface désactivée
- Si : interface activée

En sélectionnant "SI" et en appuyant sur MENU on entre dans le menu du module inséré dans le connecteur ADI. Chaque menu est différent suivant le module ADI utilisé. (voir détail sur la notice du module connecté sur la prise ADI)

50 <u>ASM:</u> Temps de fonctionnement supplémentaire en cas d'inversion

Si l'intervention d'une sécurité provoque l'inversion du mouvement du portail, le temps d'inversion sera égal au temps écoulé dans le sens initial + la temporisation réglée ici.

- No : l'inversion de sens se fera pendant la durée de fonctionnement totale.
- 0,5" à 3.0" : Temps de fonctionnement supplémentaire.

Nota: En cas d'utilisation d'encodeur, il n'est pas nécessaire d'activer cette fonction.

51 <u>FinE:</u> Sortie du mode programmation / Validation des modifications

- No : Retour en programmation

- Si : Validation des modifications et sortie du mode programmation

POUR SORTIR DE PROGRAMMATION SANS ENREGISTRER LES MODIFICATIONS ATTENDRE 1 MINUTE SANS TOUCHER AUX BOUTONS DE PROGRAMMATION

Réinitialisation des paramètres de programmation

En cas de besoin, il est possible de réinitialiser tous les paramètres en procédant de la manière suivante:

- 1. Appuyer et maintenir le bouton MENU
- 2. Lorsque l'afficheur indique -dEF, relacher le bouton MENU
- 3. L'afficheur indisque **ESC** (appuyer sur menu pour annuler la procédure d'initialisation)
- 4. Appuyer sur le bouton DOWN, l'afficheur indique **dEF**
- 5. Appuyer sur le bouton MENU, l'afficheur indique no
- 6. Appuyer sur le bouton DOWN, l'afficheur indique Si
- 7. Valider avec MENU (Tous les paramètres sont initialisés à leur valeur usine et l'afficheur indique le panneau de contrôle)

BED

Menu Auto apprentissage des temps de travail

Ce menu permet de mémoriser automatiquement les temps d'ouverture et de fermeture de chaque vantail. Pendant cet apprentissage, l'armoire de commande enregistre également les forces nécessaires (ces valeurs seront utilisées en activant la détection d'obstacle en fin d'apprentissage).

Avant de commencer, s'assurer que les éventuels fins de course ou encodeurs ont été activés et correctement raccordés en vérifiant sur le panneau de contrôle ou en suivant la procédure décrite pour le paramètre **EnCo**.

- 1. Appuyer et maintenir le bouton MENU jusqu'à ce que l'afficheur indique -APP
- 2. Relacher le bouton, l'afficheur indique ESC. (appuyer sur MENU pour annuler la procédure d'apprentissage ou...)
- 3. Appuyer sur le bouton DOWN, l'afficheur indique t.LAv
- 4. Appuyer sur le bouton MENU pour commencer le cycle d'auto apprentissage

ATTENTION: La procédure varie suivant le nombre de vantaux et suivant les dispositifs de contrôle de la course installés.

- Si l'installation ne comprend qu'un seul moteur (si paramètre tAP2=0) la procédure commence au point 4.3
 Si aucun encodeur ni fin de course ne sont installés, seuls les points 4.4 et 4.5 sont exécutés.
- 4.1 Le vantail 1 s'ouvre pendant quelque seconde

4.2 Le vantail 2 se ferme jusqu'à ce qu'une des conditions suivantes se produise:

- soit il rencontre le fin de course
- soit le capteur d'obstacle ou l'encodeur indique que le vantail est bloqué
- soit une commande START est donné (si fonctionnement sans FDC ni encodeur)

Cette position est mémorisée comme point de fermeture du vantail N°2.

- **4.3** Le vantail 1 se ferme jusqu'à ce qu'une des conditions indiquées dans le point 4.2 se produise. Cette position est mémorisée comme point de fermeture du vantail N°1.
- 4.4 Les deux vantaux partent en ouverture jusqu'à ce qu'une des conditions indiquées en 4.2 se produise.
 (en fonctionnement sans FDC ni encodeur, la première commande START arrête le vantail 1 et la seconde arrête le vantail 2)

Les temps de déplacement sont mémorisés comme temps d'ouverture (t.AP1 et t.AP2).

4.5 Les deux vantaux partent en fermeture jusqu'à ce qu'une des conditions indiquées en **4.2** se produise ou jusqu'à ce que les positions de fermeture mémorisées soient atteintes.

Les temps de déplacement sont mémorisés comme temps de fermeture (t.CH1 et t.CH2).

- L'afficheur indique la valeur suggérée pour le capteur d'obstacles du moteur 1 (SEn1) Si pendant 20 secondes, aucune opération n'est effectuée, l'armoire de commande sort de la phase de programmation sans enregistrer la valeur suggérée.
- 6. La valeur suggérée peut également être modifiée à l'aide des boutons UP et DOWN, en appuyant sur le bouton MENU la valeur visualisée est mémorisée et l'afficheur indique **SEn1**.
- 7. Appuyer sur le bouton DOWN, l'afficheur indique **SEn2**, appuyer sur MENU pour visualiser la valeur suggérée pour le moteur 2 (cette valeur peut être également modifiée de la même manière que pour SEn1)
- Presser et maintenir le bouton DOWN, jusqu'à ce que l'afficheur indique Fine Appuyer sur le bouton MENU, choisir Si et valider avec MENU. La City2+ sort de programmation en mémorisant la valeur des capteurs.

ATTENTION: Si on fait en sorte que l'armoire de commande sorte de programmation toute seule (en ne pressant aucun bouton pendant une minute), les paramètres des capteurs d'obstacle SEn1 et SEn2 retournent à la valeur qui été configurée avant d'exécuter l'auto-apprentissage. Les temps d'ouverture/de fermeture et les positions des éventuels encodeurs sont par contre toujours mémorisés.

BED

Menu compteurs de cycles

L'armoire de commande **City2+** mémorise le nombre de cycles effectués et peut signaler à l'utilisateur, la nécessité d'effectuer un entretien après un certain nombre de manoeuvres.

Deux compteurs sont disponibles à cet effet:

- Le compteur de cycles total qui ne peut être remis à zéro (compteur tot dans le menu -Cnt)
- Le compteur dégressif avant la prochaine demande d'entretien (compteur SErv dans le menu -Cnt)
- Ce compteur peut être modifié à la valeur souhaitée ou annulé en réglant le compteur à zéro.

Le Schéma ci-dessous montre la procédure à suivre pour lire le nombre de cycles mémorisés, lire et modifier le nombre de cycles restant jusqu'à la prochaine demande d'entretien.

(Dans cet exemple, la city2+ a effectué 12451 cycles et il reste 350 cycles avant la prochaine demande d'entretien.)

 Lorsque le compteur de cycle restant avant la demande d'entretien arrive à zéro, la carte effectue un préavis supplémentaire de 5 secondes avant chaque cycle et cela, jusqu'à ce que l'installateur vienne visualiser ce compteur pour augmenter sa valeur ou le laisser à zéro (pour annuler la fonction).



la demande d'entretien doit intervenir.

Récepteur embrochable MR2

Doc 19.1.a indice 383

BED

Caractéristiques techniques

| 433Mhz |
|------------|
| 1080 codes |
| canal 1 |
| canal 2 |
| canal 3 |
| canal 4 |
| |



Programmation sur le récepteur MR1

- 1 Appuyer X fois sur le BP1 suivant le canal que l'on désire actionner (voir ci-dessus) La led L1 émet des séries de clignotements correspondant au N° de la fonction
- 2 Émettre avec la touche de l'émetteur que l'on désire programmer à cette fonction. (Vous avez 7 secondes maximum pour réaliser cette opération).
- 3 Le voyant s'éteint puis s'allume à nouveau : le code est enregistré.
- 4 Emettre avec un nouvel émetteur ou attendre que le voyant s'éteigne
- 5 Une fois que le voyant est éteint, le récepteur est prêt à fonctionner.

Programmation d'émetteurs supplémentaires à distance

Pour programmer des émetteurs supplémentaires sans utiliser le BP1,

- 1 se munir d'un émetteur déjà mémorisé, se placer à proximité de l'armoire
- 2 appuyer simultanément sur les bouton 1 et 2 pendant 8 secondes.
- 3 Se munir, des nouveaux émetteurs et dans les 5 secondes, appuyer 3 secondes sur le bouton à programmer en attendant 2 secondes entre chaque émetteur. Le bouton sera affecté à la même fonction que celui de l'émetteur utilisé pour entrer en programmation.
- 4 Une fois le dernier émetteur programmé, attendre 10 sec pour sortir automatiquement du mode programmation.



Vider la mémoire

Pour vider complètement la mémoire du MR1:

- 1- couper l'alimentation de la city
- 2- Appuyer sur BP1 et, tout en le maintenant appuyé, remettre l'alimentation. Le voyant 1 clignote
- 3- Relâcher BP1, la mémoire a été complètement vidée.

Remarque : Pour effectuer un effacement partiel des codes il faut utiliser le programmateur portatif PROG2 ou le logiciel WINPPCL.

Messages d'erreur

La led MAINS ne s'allume pas :

Cela signifie que l'armoire City 2+ est hors tension

- 1- Avant d'intervenir sur l'armoire, s'assurer que le disjoncteur de l'installation est coupé.
- 2- vérifier que la tension d'alimentation en amont soit suffisante pour alimenter l'armoire.
- 3- Contrôler le fusible sur la carte d'alimentation.

La led OVERLOAD est allumée :

Cela signifie qu'une surcharge est présente sur la sortie 24V

- 1- Enlever le bornier débrochable contenant les bornes P1 à P14 jusqu'a ce que la led OVERLOAD s'éteigne.
- 2- Eliminer la cause de cette surcharge
- 3- Remettre le bornier débrochable et s'assurer que la led OVERLOAD ne s'allume pas à nouveau

Erreur 0:(Err0)

En absence d'alimentation, le portail ne s'ouvre pas et le message **bAtt** clignote.

Cela signifie que **les batteries tampon ne sont pas suffisament chargée** pour permettre la manoeuvre du portail. Il faut attendre le retour de la tension réseau ou remplacer les batteries par des batteries suffisament chargées.

Erreur 1: (Err1)

Cela signifie que la valeur des paramètres modifiées n'a pas pu être enregistrer. Dans ce cas retourner l'armoire City2+ chez le fabricant pour une réparation.

Erreur 2 : (Err2)

Cela signifie qu'une erreur de câblage sur les sortie moteur est présente ou un défaut sur le circuit de puissance. Avant de retourner la carte chez le fabricant, s'assurer que les moteurs sont bien raccordés. Si le moteur 2 n'est pas utilisé, s'assurer que le paramètre t.AP2 est bien programmé à 0. Si les fins de courses des moteurs ne sont pas raccordé sur l'armoire, programmer la fonction FC.En sur "NO".

Erreur 3 : (Err3)

Cela signifie que le test des photocellules a échoué.

- 1- s'assurer qu'aucun obstacle a coupé le faisceau des cellules au moment ou l'ordre de commande est donné
- 2- s'assurer que les cellules habilités dans les menu Fot1 et Fot2 sont effectivement installées et que leur contact ne soit pas schuntés.
- 3- s'assurer que chaque cellule émettrice est bien alimentée par les bornes K7 et K8 (alim.TX)
- 4- s'assurer que toutes les cellules sont bien alimentées et fonctionnent correctement

(en coupant le faisceau on doit entendre le déclenchement du relais et le segment correspondant sur l'afficheur doit descendre.)

Erreur 4 : (Err4)

Cela signifie que le(s) fin de course est endomagé ou mal raccordé.

Débrayer les moteurs et manoeuvrer manuellement les vantaux en vérifiant le fonctionnement des fins de course en visualisant les 2 segments de droite sur l'af ficheur (segment haut = vantail ouvert, segment de droite = moteur 2 etc...)

Erreur 5 : (Err5)

Cela signifie que le test des barres palpeuses a échoué.

S'assurer que le menu relatif au test des barres palpeuses est correctement paramétré (voir **Co.tE**) S'assurer que le raccordement de l'ampli de la barre palpeuse est correct. Vérifier que les barres palpeuses activées en programmation sont effectivement installées.

Erreur 7 : (Err7)

Cela signifie la présence d'une anomalie dans le fonctionnement des encodeurs

1. Avec les encodeurs reliés, même si ils ne sont pas activés en programmation, si ce message d'erreur intervient après le début du mouvement d'un vantail,

- Cela signifie que le raccordement de l'encodeur relatif à ce vantail est inversé. Intervertir les fils raccordés sur K1 et K2, ou K3 et K4.
- 2. Si les encodeurs ont été activé, il est impératif d'exécuter la procédure d'auto-apprentissage (menu -App)
- 3. Si les encodeurs ont été activé et la procédure d'auto-apprentissage effectuée, cela indique que l'encodeur est défectueux ou débranché.

Erreur 8 : (Err8)

Cela signifie que la configuration de l'armoire est incompatible avec la procédure d'auto-apprentissage.

1. La fonction Strt doit impérativement être programmée sur Stan

2. Les temps d'ouverture et de fermeture des moteurs doivent être de 7.5 secondes minimum (pour la mesure des courants)

Erreur 9 : (Err9)

Cela signifie que les paramètres de la carte ont été verrouillés avec la clé de verrouillage CL1. Pour déverrouiller la carte il est nécessaire de connecter une clé CL1 sur le connecteur ADI. (clé du même code contrat que celle utilisée lors du verrouillage)

Erreur 10 : (Err10)

Cela signifie que le test de fonctionnement des modules ADI a échoué

Clignotement prolongé / départ + de 5 secondes après la commande

Si lorsque l'on donne une commande, le clignotant s'allume imédiatement mais le portail ne s'ouvre pas tout de suite (5 secondes plus tard que d'habitude). Cela signifie que le compteur de cycles préréglé dans le menu **SErv** est arrivé à zéro et que l'installation nécessite un entretien.

Consignes d'entretien & de Contrôle:

Conformément aux directives Européennes:

NF EN12635 (installation/utilisation),

NF EN13241-1 clause 54.5 (instructions pour l'installation, le fonctionnement et l'entretien), l'utilisateur a pour obligation de souscrire un contrat d'entretient afin de garantir le contrôle mécanique et sécuritaire de la porte automatique.

Le nombre d'intervention est prescrit par le fournisseur du produit.

La garantie du produit ne saurait remplacer le contrat d'entretien.

Contrôle mécanique:

- Portail:

Vérifier la structure et la rigidité du portail

Vérifier le graissage des gonds et s'assurer que les vantaux se manoeuvrent manuellement sans effort.

- Opérateurs

Vérifier tous les points de fixation des opérateurs Contrôler le fonctionnement de la manoeuvre de débrayage des moteurs en suivant la procédure.

-Buttées mécaniques:

Vérifier la présence et l'intégrité des butées mécaniques en fermeture et en ouverture.

Contrôle Armoire de commande:

Vérifier l'absence de toile d'araignée, poussière, trace d'eau ou calcaire dans le coffret. Contrôler l'étanchéité. Vérifier l'absence de trace d'échauffement sur les composants de la carte électronique.

Couper l'allimentation de l'automatisme et tirer sur les fils au niveau des bornes de raccordement pour vérifier leur serrage.

Contrôle des sécurités:

-Cellules de sécurité:

Occulter les cellules extérieures en cours de fermeture pour vérifier leur efficacité. Si des cellules de protection à l'ouverture ont été installées, vérifier leur efficacité avant et pendant l'ouverture du portail.

-Barre palpeuse:

Pour chaque barre palpeuse tester en 3 points en court de mouvement du portail et vérifier leur efficacité.

(à 5cm du sol, à mi hauteur, à 30cm du haut du portail)

Contrôle des éléments de signalisation

Vérifier le fonctionnement du feu orange et de l'éventuel éclairage de zone.

En cas de nécessité remplacer les ampoules par un modèle de puissance identique.

Si un marquage des zones dangereuses a été effectué lors de l'installation, vérifier que celui-ci est toujours présent.

Contrôle manoeuvre de déverrouillage:

Tester le déverrouillage une fois par ans.